(19)日本国特許庁(JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

# 特開平5-10642

(43)公開日 平成5年(1993)1月19日

(51)Int.Cl.<sup>5</sup>

識別記号 庁内整理番号

FΙ

技術表示箇所

F 2 5 C 1/12

3 0 1 B 7380-3L

審査請求 未請求 請求項の数2(全 7 頁)

(21)出願番号

特願平3-165814

(22)出願日

平成3年(1991)7月5日

(71)出願人 000001889

三洋電機株式会社

大阪府守口市京阪本通2丁目18番地

(72)発明者 阿部 吉治

守口市京阪本通2丁目18番地 三洋電機株

式会社内

(72)発明者 髙橋 和弘

守口市京阪本通2丁目18番地 三洋電機株

式会社内

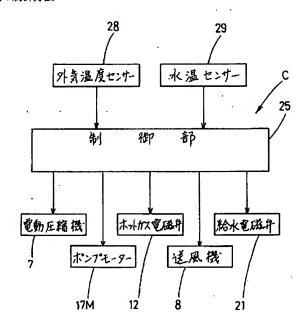
(74)代理人 弁理士 西野 卓嗣

# (54) 【発明の名称】 製氷機及びフアジイ推論による製氷機の制御方法

# (57)【要約】

【目的】 ファジイ推論による離氷用水の給水時間の制御によって、常に的確な給水制御を行う。

【構成】 製氷機1の離氷用水の給水時間KTを制御部25によって制御する。制御部25は外気温度センサー28及び水温センサー29により外気温度ATと離氷用水温度WTを検出する。制御部25はATとWTを入力変数とするファジイ推論によって給水時間KTを決定する。



## 【特許請求の範囲】

【請求項1】 製氷手段と、離氷手段と、離氷用水を供 給する給水手段と、前記製氷手段により氷塊を形成する 製氷行程と前記離氷手段により前記製氷手段から氷塊を 離脱させる離氷行程とを交互に繰り返し実行すると共 に、前記離氷行程中に前記給水手段により所定の給水時 間に渡って前記製氷手段に離氷用水を供給して離氷を促 進させる制御手段とを備え、該制御手段における前記給 水時間の決定に際して、外気温度に基づき変化する値 と、離氷用水の温度に基づき変化する値を入力変数とし 10 たファジイ推論を用いることを特徴とする製氷機。

【請求項2】 外気温度を第1の入力変数とし、離氷用 水の温度を第2の入力変数として複数の推論規則の両入 力変数に対応するメンバーシップ関数から両入力変数に 応じたメンバーシップ値を求めた後、当該推論規則の出 力変数をファジイ合成し、その重心をとることにより推 論結果を得て、これを離氷用水給水時間の決定に利用す ることを特徴とするファジイ推論による製氷機の制御方 法。

# 【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、製氷機に関し、特にフ ァジイ推論によって離氷用水の給水時間の決定を行う製 氷機及びその制御方法に関するものである。

#### [0002]

【従来の技術】従来この種製氷機においては、例えば特 開平1-200168号公報に示されるように、裏面に 冷凍サイクルの冷却パイプを備えた製氷部材の表面であ る製氷面に製氷用水を循環し、氷塊を成長させ、成長し た氷塊は冷却パイプにホットガスを流して離氷を行うと 30 共に、給水電磁弁から離氷用水を裏面に流して離氷を促 進させ、この離氷用水は貯水タンクに貯めて、次回の製 氷用水として用いる構成がとられている。

【0003】製氷機は以上の製氷行程と離氷行程を繰り 返すものであるが、特に離氷用水の給水は時間制御によ って行われている。この場合、氷塊は外気温度が高いほ ど容易に離脱するものであるから、給水時間を従来では 外気温度によって例えば30秒と5分の2段階で切り換 え制御していた。

#### [0004]

【発明が解決しようとする課題】このような従来の制御 方式では、離氷用水自体の温度を考慮しておらず、水温 が高く離氷が進んで氷塊が落下しているにも係わらず、 給水時間が長く続き、使用水量が多くなると云う問題が あった。本発明は、係る課題を解決し、ファジイ推論に より離氷用水の給水時間を制御することにより、適正な 量だけ給水を行って使用水量の節約を可能とした製氷機 及びその制御方法を提供することを目的とする。

手段と、離氷手段と、離氷用水を供給する給水手段と、 製氷手段により氷塊を形成する製氷行程と離氷手段によ り製氷手段から氷塊を離脱させる離氷行程とを交互に繰 り返し実行すると共に、離氷行程中に給水手段により所 定の給水時間に渡って製氷手段に離氷用水を供給して離 氷を促進させる制御手段とを備え、この制御手段におけ る前記給水時間の決定に際して、外気温度に基づき変化 する値と、離氷用水の温度に基づき変化する値を入力変 数としたファジイ推論を用いるものである。

【0006】更に、本発明の製氷機の制御方法は、外気 温度を第1の入力変数とし、離氷用水の温度を第2の入 力変数として複数の推論規則の両入力変数に対応するメ ンバーシップ関数から両入力変数に応じたメンバーシッ プ値を求めた後、当該推論規則の出力変数をファジイ合 成し、その重心をとることにより推論結果を得て、これ を離氷用水給水時間の決定に利用するものである。

## [0007]

【作用】本発明によれば、製氷機周囲の外気温度や供給 される離氷用水温の変動に対して的確に離氷用水の給水 20 時間を決定でき、適切な量の離氷用水の供給を行うこと ができる。

### [0008]

【実施例】次に図面において実施例を説明する。図1は 本発明の製氷機1の制御手段としての制御装置Cのブロ ック図であり、図2は製氷機1のシステム構成図、図3 は製氷機1の要部斜視図である。図2及び図3におい て、製氷機1は独立した多数の氷塊2を製造するための 流下式の製氷機であり、表面に製氷面3Aを有する製氷 手段としての製氷部材3、3はステンレス板を折曲加工 して、水平方向に延びる凹部4及び凸部5とを交合に複 数形成されており、それぞれ裏面を相対向し、間隔を存 して結合されると共に、各製氷部材3、3の裏面には蛇 行状に形成された冷却器としての冷却パイプ6が凹部4 の裏面に接触して配設されている。

【0009】即ち、所定の間隔を存する冷却パイプ6の 垂直部分6Aは、凹部4及び凸部5と交差関係を成し、 この内凹部4の裏面と対応する部分を、該凹部4の裏面 にハンダ付け等によって固定し、冷却パイプ6のベンド 部分6月は凹部4の裏面に接触することなく、凸部5の 裏面と間隔を存して対向する。係る冷却パイプ6は電動 圧縮機7、凝縮器9、キャピラリチューブ10等と共に 環状に接続されて冷凍サイクルが構成され、その付加的 装置として、凝縮器9をバイパスするバイパス管11 と、該バイパス管11に接続したホットガス電磁弁12 を備えている。また、凝縮器9は送風機8によって強制 冷却される。

【0010】次に、水系統について説明する。一方の製 氷部材3の上端は他方の製氷部材3の上端に覆い被さり 上部水案内部14を構成さており、この上部水案内部1 【課題を解決するための手段】本発明の製氷機は、製氷 50 4の上方に製氷水散水器13が配設され、その長手方向

には水案内部14を介して製氷面3Aに製氷用水を流下 せしめる多数の散水孔13Aを所定間隔を存して形成し ている。この散水器13の端部から延出する導水管15 は、貯水タンク16に配設した循環ポンプ17に接続さ れている。これら散水器13及び循環ポンプ17によっ て散水手段が構成される。また、貯水タンク16は凸部 5の下端の下部水案内部18、18から落下する未凍結 水を回収する桶19と連通している。

【OO11】一方、製氷面3Aの裏面上方部位には離氷 用散水器20が配設され、その長手方向には製氷面3A の裏面に離氷用水を散水せしめる多数の散水孔20Aを 所定間隔で形成している。この散水器20は給水手段と しての給水電磁弁21を介して水道管に接続されてい る。更に、図1において制御装置Cは基本的にはマイク ロコンピュータからなる制御部25から構成され、この 制御部25の入力には、凝縮器9の冷媒出口側部分に取 り付けられた外気温度センサー28の出力と、散水器2 0に取り付けられた水温センサー29の出力が入力さ れ、出力には電動圧縮機7、循環ポンプ17のポンプモ ーター17M、ホットガス電磁弁12、送風機8及び給 20 水電磁弁21が接続されている。

【0012】次に、制御装置Cの制御動作を説明する。 制御部25は、先ず電源が投入されると給水電磁弁21 を開いて貯水タンク16へ給水動作を開始する。この場 合、離氷水散水器20の散水孔20Aから製氷面3A、 3Aの裏面上部に散水された水は凹部4の裏面、凸部5 の裏面に沿って流下し、下部案内部18から桶19に落 下し、貯水タンク16に定量給水されると給水電磁弁2 1が閉じて給水動作を終了する。

【0013】この給水動作の終了と同時に、電動圧縮機 30 7を起動し、冷却パイプ6に低温冷媒を循環し、同時に 循環ポンプ17のモーター17Mを動作させて製氷動作 を開始する。貯水タンク16内の製氷用水はこの循環ポ ンプ17の作動によって導水管15を通り製氷水散水器 13に圧送され、該散水器13の散水孔13Aから上部 水案内部14に散水された製氷用水は、製氷面3Aを流 下する。製氷面3Aを流下する製氷用水は下部水案内部 18から桶19に落下して貯水タンク16に戻され、再 び製氷面3Aへと循環される。

【0014】この時、冷却パイプ6の垂直部分6Aに沿 って製氷用水は流下するため、この循環を繰り返す過程 で冷却パイプ6の温度低下に合わせて製氷用水の温度は 徐々に低下して行く。更に製氷動作が続行されると、氷 塊2は更に成長して行く。この製氷動作が所定時間継続 して行われ、凹部4内に所定の氷塊2が形成されると、 電動圧縮機7は運転したまま送風機8のみを停止し、同 時に循環ポンプ17も停止して製氷行程を終了する。

【0015】このような制御によって製氷動作が終了す ると、制御部25はホットガス電磁弁12を開いてバイ パス管11を通し、運転している電動圧縮機7から高温 50 11のルールの組み合わせが考えられる。

高圧の冷媒ガス(ホットガス)を冷却パイプ6に導き、 製氷部材3を加熱して離氷動作を開始する。同時に給水 電磁弁21を開いて離氷用散水器20の散水孔20Aか ら製氷面3A、3Aの裏側に制御部25によって決定さ れる給水時間だけ離氷用水を散水する。この離氷用水 は、凹部4の裏面、凸部5の裏面を流れ、前記ホットガ

スによる加熱と合わせて製氷部材3、3の温度を上昇さ せ、氷塊2と製氷面3Aの密着を解除する。これによっ て凹部4から離脱した氷塊2は下方に位置した図示しな

い貯氷庫に落下することになる。

【0016】このホットガスによる離氷行程は、製氷行 程の終了から所定時間で終了し、その後再び製氷動作が 開始される。ここで、離氷促進に必要とされる離氷用水 の給水時間KTは経験的に外気温度ATと給水電磁弁2 1から供給される離氷用水の温度WTとによって変化す ることが分かっている。即ち、外気温度ATが高く、離 氷用水の温度WTが高いほど給水時間は短くて良く、外 気温度ATが低く、離氷用水の温度WTが低いほど給水 を長くする必要がある。

【0017】即ち、これらをAT、WTと給水時間KT の関係で考えると、「ATが高く、WTが高ければ、K Tは短くする」、「ATが低く、WTが低ければ、KT は長くする」と云う関係になることが分かる。制御部2 5においては前記給水時間KTを決定するに当たり、外 気温度センサー28及び水温センサー29の出力から外 気温度AT及び離氷用水の温度WTを検知し、以上のよ うな経験則を利用して実験的に予め定めたルールによる ファジイ推論を用いて前記給水時間KTの長さを決定す る。以下、制御部25において実行されるファジイ制御 につき説明する。

【0018】ファジイ推論に用いる入力、即ちルールの 条件部の変数(ファジイ変数)としては前記ATを第1 の入力変数とし、前記WTを第2の入力変数とする。出 力、即ちルールの結論部の出力変数としては、前記KT をとる。ファジイラベルとしてはPB(かなり高い、或 いはかなり長く)、PS(少し高い、或いは少し長 く)、ZO(普通)、NS(少し低い、或いは少し短 く)及びNB(かなり低い、或いはかなり短く)の5つ を用いる。また、各入力変数AT、WT及び出力変数K Tのファジイラベルに与えるメンバシップ関数を連続関 数として表現したものを図4から図6に示す。即ち、入 力変数AT及びWTのファジイラベルは0℃以上+40 ℃以下の規格化した台集合上で規定し、出力変数KTの ファジイラベルは0分以上4分以下の規格化した台集合 で規定する。このような「かなり」と云ったあいまいな 量を定量化することにより、ファジイ推論を行うことが できるようになる。

【0019】更に、ファジイ推論に用いるルールとして は、この種製氷機の制御における経験則より表1に示す [0020]

\* \*【表1】

KALWITATI	NB	NS	z 0	PS	PВ
NΒ	РΒ		PS		_
NS		PS		Z 0	
ΖO	PS		zo		NS
PS		Z 0		NS	
PB			NS		NB

【0021】表1は入力変数ATのラベルを横に、入力 変数WTのラベルを縦にとり、マトリックスによって組 み合わせを表したもので、マトリックスの交差部に結論 部としての出力変数KTのラベルが示されている。これ らのルールは、実験により実際に製氷機1を種々の外気 温度AT及び水温WT条件下にて動作させ、必要にして 充分な給水が行われるように各変数AT、WT、KTの ラベルを組み合わせて構成されたものである。

【0022】表1の各ルールについて詳述すると、先ずルール「If入力変数AT=NBand入力変数WT=NBthenKT=PB」は、「外気温度ATがかなり低く、離氷用水の温度WTもかなり低い時は、給水時間KTをかなり長くする」と云う条件の成立度を示す。ルール「If入力変数AT=ZOand入力変数WT=NBthenKT=PS」は、「外気温度ATが普通で、離氷用水の温度WTがかなり低い時は、給水時間KTを少し長くする」と云う条件の成立度を示す。

【0023】ルール「If入力変数AT=NSand入 30 力変数WT=NSthenKT=PS」は、「外気温度 ATが少し低く、離氷用水の温度WTも少し低い時は、 給水時間KTを少し長くする」と云う条件の成立度を示 す。

ルール「If入力変数AT=PSand入力変数WT= NSthenKT=ZO」は、「外気温度ATが少し高く、離氷用水の温度WTが少し低い時は、給水時間KTを普通にする」と云う条件の成立度を示す。

【0024】ルール「If入力変数AT=NBand入力変数WT=ZOthenKT=PS」は、「外気温度 40 ATがかなり低く、離氷用水の温度WTが普通の時は、 給水時間KTを少し長くする」と云う条件の成立度を示す。

ルール「If入力変数AT=ZOand入力変数WT=ZOthenKT=ZO」は、「外気温度ATが普通で、離氷用水の温度WTも普通の時は、給水時間KTを普通にする」と云う条件の成立度を示す。

【 0 0 2 5 】ルール「 I f 入力変数 A T = P B a n d 入 力変数 W T = Z O t h e n K T = N S 」は、「外気温度 A T がかなり高く、離氷用水の温度 W T が普通の時は、※50

※給水時間KTを少し短くする」と云う条件の成立度を示す。

6

ルール「If入力変数AT=NSand入力変数WT=PSthenKT=ZO」は、「外気温度ATが少し低く、離氷用水の温度WTが少し高い時は、給水時間KTを普通とする」と云う条件の成立度を示す。

【0026】ルール「If入力変数AT=PSand入 )力変数WT=PSthenKT=NS」は、「外気温度 ATが少し高く、離氷用水の温度WTも少し高い時は、 給水時間KTを少し短くする」と云う条件の成立度を示 す。

ルール「If入力変数AT=ZOand入力変数WT=PBthenKT=NS」は、「外気温度ATが普通で、離氷用水の温度WTがかなり高い時は、給水時間KTを少し短くする」と云う条件の成立度を示す。

【0027】ルール「If入力変数AT=PBand入力変数WT=PBthenKT=NB」は、「外気温度ATがかなり高く、離氷用水の温度WTもかなり高い時は、給水時間KTをかなり短くする」と云う条件の成立度を示す。

実際のファジイ推論においてはこれらのファジイルールを全て若しくは選択的に使用し、外気温度センサー28及び水温センサー29で温度AT及びWTを測定してこれらを各ルールにそれぞれ代入することによって入力変数ATに応じたメンバーシップ値及び入力変数WTに応じたメンバーシップ値を求め、両メンバーシップ値の最小値、即ち小さい方のメンバーシップ値をそのルールの成立度として選択する。結論部においては、この成立度より下方のKTのメンバーシップ関数(台集合)の面積を各ルール毎にもとめ、求められた全面積を加重平均によりファジイ合成し、その重心を求めて推論結果としての出力変数KTを決定する。

【0028】次に、図7において実際の状況を想定して前記動作を実行してみる。例として今、ルール1「If入力変数AT=PSand入力変数WT=NSthenKT=ZO」及びルール2「If入力変数AT=ZOand入力変数WT=NBthenKT=PS」を用い、外気温度センサー28によって得られた外気温度ATが

7

+23℃、水温センサー29によって得られた離氷用水の温度WTが+6℃であったものとすると、図7のATの入力値は+23、WTの入力値は+6となる。この場合、ルール1のATではメンバーシップ値0.3、WTではメンバーシップ値0.6でヒットし、ルール2のATではメンバーシップ値0.7、WTではメンバーシップ値0.4でヒットする。

【0029】各ルールで得られたメンバーシップ値の小さい方の値を成立度として選択し、ルール1では結論部のKTのメンバーシップ関数の0.3より下方の面積を求め、ルール2では結論部のKTのメンバーシップ関数の0.4より下方の面積を求めて各面積を図中矢印の如く重ね合わせ、その重心を求めると3分が得られる。これによってKT=3分が決定される。即ち、外気温度ATが+23℃で離氷用水温度WTが+6℃の時は給水時間KTは3分となる。

【0030】ここで、外気温度ATが少し低い時(NS)でも、離氷用水の温度WTが少し高い時(PS)は、表1からも明らかなように、給水時間KTは普通(ZO)とする方向に制御されるので、従来のように不20必要に長く給水が行われることも解消できる。即ち、AT、WTの変動に応じてKTの長さを調節するので、状況に応じて適正な給水時間を決定することができるようになる。

【0031】尚、給水動作が極端に早く終了した場合は、貯水タンク16に定量給水されないことがあるので、この点を考慮し、水位検出装置等によって貯水タンク16の定量給水を補償する必要がある。また、前述のファジイ制御において、実施例では凝縮器9の冷媒出口側温度と散水器20の温度から外気温度及び離氷用水の30温度を直接的に検出したが、それに限らず、冷却パイプ6の冷媒出口側温度の推移が、外気温度及び離氷用水の温度によって変化することに着目し、そこにセンサーを設けて温度の推移時間から外気温度及び離氷用水の温度を間接的に検知しても良い。それによればセンサーを1個にすることができる。また、実施例では2個のルール

を用いて推論を行ったが、全て若しくは更に多くのルールを用いて推論を行えば、あらゆる状況に応じて的確な 推論結果が得られることは云うまでもない。

R

#### [0032]

【発明の効果】以上の如く本発明によれば、外気温度と供給される離氷用水の温度によって変化する値を入力変数としてファジイ推論により離氷用水の給水時間を決定するので、外気温度や離氷用水の温度の変動に対して的確な給水時間を設定でき、それによって無駄な離氷用水の給水を行わずに使用水量を節約することができる。

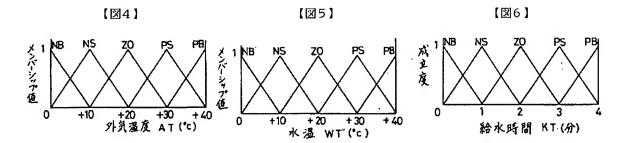
【0033】特に、実験的に決定されたルールに基づいて制御されるので、定性的な関係だけを決定すれば良く、数式モデルが不要となる利点もある。

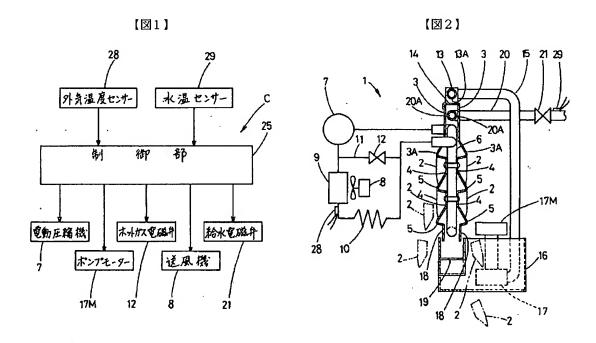
#### 【図面の簡単な説明】

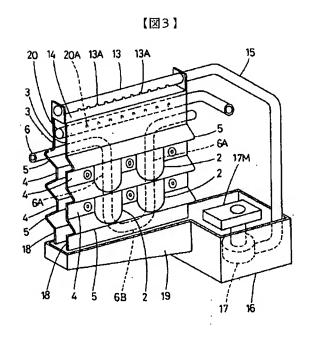
- 【図1】制御装置のブロック図である。
- 【図2】製氷機のシステム構成図である。
- 【図3】製氷機の要部斜視図である。
- 【図4】入力変数T1のメンバシップ関数を表す図であ る。
- 【図5】入力変数T2のメンバシップ関数を表す図である。
  - 【図6】出力変数T3のメンバシップ関数を表す図である。

【図7】ファジイ推論の手法を説明する図である。 【符号の説明】

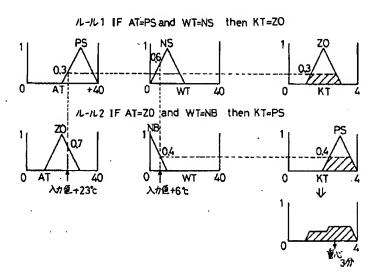
- 1 製氷機
- 3 製氷部材
- 6 冷却パイプ
- 9 凝縮器
- 12 ホットガス電磁弁
  - 20 離氷用水散水器
  - 21 給水電磁弁
  - 25 制御部
  - 28 外気温度センサー
  - 29 水温センサー







【図7】



PAT-NO:

JP405010642A

DOCUMENT-IDENTIFIER:

JP 05010642 A

TITLE:

ICE MAKING MACHINE AND METHOD FOR CONTROLLING

ICE MAKING

MACHINE WITH FUZZY INFERENCE

PUBN-DATE:

January 19, 1993

INVENTOR-INFORMATION:

NAME

ABE, KICHIJI

TAKAHASHI, KAZUHIRO

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME

COUNTRY

SANYO ELECTRIC CO LTD

N/A

APPL-NO:

JP03165814

APPL-DATE:

July 5, 1991

INT-CL (IPC): F25C001/12

US-CL-CURRENT: 62/135

# ABSTRACT:

PURPOSE: To perform always a positive water feeding control under of water feeding time for use in removing ices under a fuzzy inference.

CONSTITUTION: A water feeding time KT for use in an ice removing water of an

ice making machine 1 is controlled by a control part 25. The control

detects a surrounding air temperature AT and an ice removing water temperature

WT with a surrounding air temperature sensor 28 and a water temperature sensor

29. The control part 25 determines the water feeding time KT under a

inference with AT and WT being applied as input variables.

COPYRIGHT: (C)1993,JPO&Japio